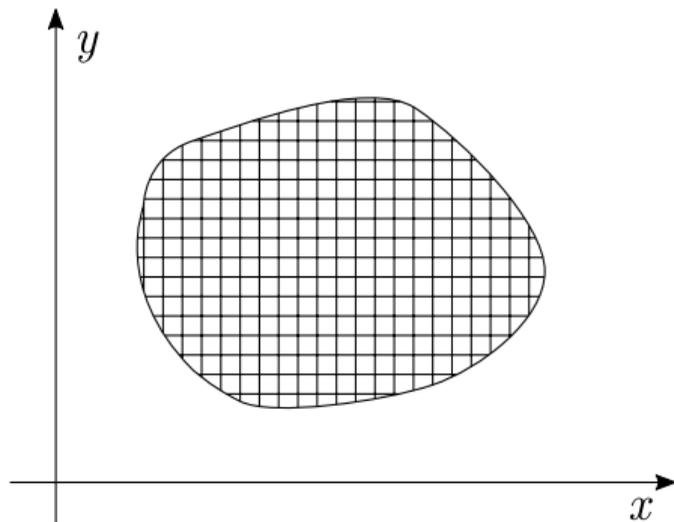


Кратні інтеграли

Подвійні інтеграли

Внутрішня частина замкненої кривої з рівнянням $F(x, y) = 0$.



Сукупність всіх точок, що лежать усередині кривої і на самій кривій назвемо – Δ .

Подвійні інтеграли

n часткових областей

S – сума площ $S_i = \Delta x_i \cdot \Delta y_i$.

Подвійні інтеграли

n часткових областей

S – сума площ $S_i = \Delta x_i \cdot \Delta y_i$.

$P(x_i, y_i)$ – довільна точка у прямокутнику

Подвійні інтеграли

n часткових областей

S – сума площ $S_i = \Delta x_i \cdot \Delta y_i$.

$P(x_i, y_i)$ – довільна точка у прямокутнику

Інтегральна сума:

$$\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \cdot S_i;$$

де f – функція неперервна і однозначна для всіх точок області Δ .

Подвійні інтеграли

n часткових областей

S – сума площ $S_i = \Delta x_i \cdot \Delta y_i$.

$P(x_i, y_i)$ – довільна точка у прямокутнику

Інтегральна сума:

$$\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \cdot S_i;$$

де f – функція неперервна і однозначна для всіх точок області Δ .

$$n \rightarrow \infty, S_i \rightarrow 0,$$

Означення: Якщо при прямуванні до нуля кроку розбиття області Δ інтегральні суми $\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \cdot S_i$ мають скінченну границю, то ця границя називається **подвійним інтегралом** від функції $f(x, y)$ за областю Δ .

Означення: Якщо при прямуванні до нуля кроку розбиття області Δ інтегральні суми $\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \cdot S_i$ мають скінченну границю, то ця границя називається **подвійним інтегралом** від функції $f(x, y)$ за областю Δ .

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) S_i = \iint_{\Delta} f(x, y) dx dy$$

Означення: Якщо при прямуванні до нуля кроку розбиття області Δ інтегральні суми $\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \cdot S_i$ мають скінченну границю, то ця границя називається **подвійним інтегралом** від функції $f(x, y)$ за областю Δ .

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) S_i = \iint_{\Delta} f(x, y) dx dy$$

$$S_i = \Delta x_i \cdot \Delta y_i$$

$$\sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) S_i = \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \Delta y_i \Delta x_i$$

Якщо усі S_i однакові,

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \sum_{\Delta} \sum_{\Delta} f(x, y) \Delta y \Delta x$$

Умови існування подвійного інтеграла

Теорема Якщо функція $f(x, y)$ неперервна в замкненій області Δ , то подвійний інтеграл $\iint_{\Delta} f(x, y) d\Delta$ існує.

Умови існування подвійного інтеграла

Теорема Якщо функція $f(x, y)$ неперервна в замкненій області Δ , то подвійний інтеграл $\iint_{\Delta} f(x, y) d\Delta$ існує.

Теорема Якщо функція $f(x, y)$ обмежена в замкненій області Δ і неперервна в ній усюди, крім скінченного числа кусково-гладких ліній, то подвійний інтеграл $\iint_{\Delta} f(x, y) d\Delta$ існує.

Властивості подвійного інтеграла

$$1) \iint_{\Delta} [f_1(x, y) + f_2(x, y)] dydx = \iint_{\Delta} f_1(x, y) dydx + \iint_{\Delta} f_2(x, y) dydx$$

Властивості подвійного інтеграла

$$1) \iint_{\Delta} [f_1(x, y) + f_2(x, y)] dydx = \iint_{\Delta} f_1(x, y) dydx + \iint_{\Delta} f_2(x, y) dydx$$

$$2) \iint_{\Delta} k f(x, y) dydx = k \iint_{\Delta} f(x, y) dydx$$

Властивості подвійного інтеграла

$$1) \iint_{\Delta} [f_1(x, y) + f_2(x, y)] dydx = \iint_{\Delta} f_1(x, y) dydx + \iint_{\Delta} f_2(x, y) dydx$$

$$2) \iint_{\Delta} k f(x, y) dydx = k \iint_{\Delta} f(x, y) dydx$$

3) Якщо $\Delta = \Delta_1 + \Delta_2$, то

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dydx = \iint_{\Delta_1} f(x, y) dydx + \iint_{\Delta_2} f(x, y) dydx$$

Властивості подвійного інтеграла

4) **Теорема про середнє.** Подвійний інтеграл від функції $f(x, y)$ дорівнює добутку значення цієї функції у деякій точці області інтегрування на площу області інтегрування.

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx = f(x_0, y_0) \cdot S$$

Властивості подвійного інтеграла

4) **Теорема про середнє.** Подвійний інтеграл від функції $f(x, y)$ дорівнює добутку значення цієї функції у деякій точці області інтегрування на площу області інтегрування.

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx = f(x_0, y_0) \cdot S$$

5) Якщо $f(x, y) \geq 0$ в області Δ , то $\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx \geq 0$.

Властивості подвійного інтеграла

4) **Теорема про середнє.** Подвійний інтеграл від функції $f(x, y)$ дорівнює добутку значення цієї функції у деякій точці області інтегрування на площу області інтегрування.

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx = f(x_0, y_0) \cdot S$$

5) Якщо $f(x, y) \geq 0$ в області Δ , то $\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx \geq 0$.

6) Якщо $f_1(x, y) \leq f_2(x, y)$, то $\iint_{\Delta} f_1(x, y) dy dx \leq \iint_{\Delta} f_2(x, y) dy dx$.

Властивості подвійного інтеграла

4) **Теорема про середнє.** Подвійний інтеграл від функції $f(x, y)$ дорівнює добутку значення цієї функції у деякій точці області інтегрування на площу області інтегрування.

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx = f(x_0, y_0) \cdot S$$

5) Якщо $f(x, y) \geq 0$ в області Δ , то $\iint_{\Delta} f(x, y) dy dx \geq 0$.

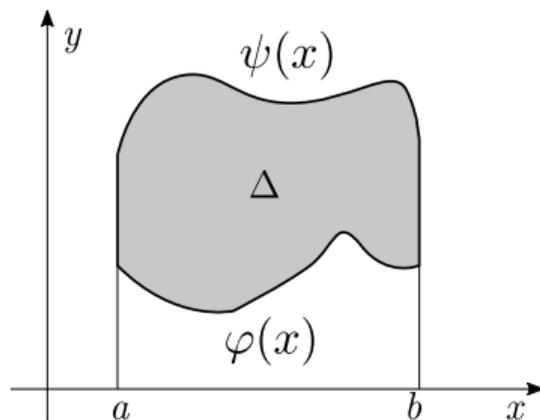
6) Якщо $f_1(x, y) \leq f_2(x, y)$, то $\iint_{\Delta} f_1(x, y) dy dx \leq \iint_{\Delta} f_2(x, y) dy dx$.

$$7) \left| \iint_{\Delta} f(x, y) dy dx \right| \leq \iint_{\Delta} |f(x, y)| dy dx.$$

Обчислення подвійного інтеграла

Теорема Якщо функція $f(x, y)$ неперервна в замкненій області Δ , обмеженої лініями $x = a$, $x = b$, ($a < b$), $y = \varphi(x)$, $y = \psi(x)$, де φ і ψ – неперервні функції і $\varphi \leq \psi$, тоді

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy = \int_a^b \left(\int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy \right) dx = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy$$

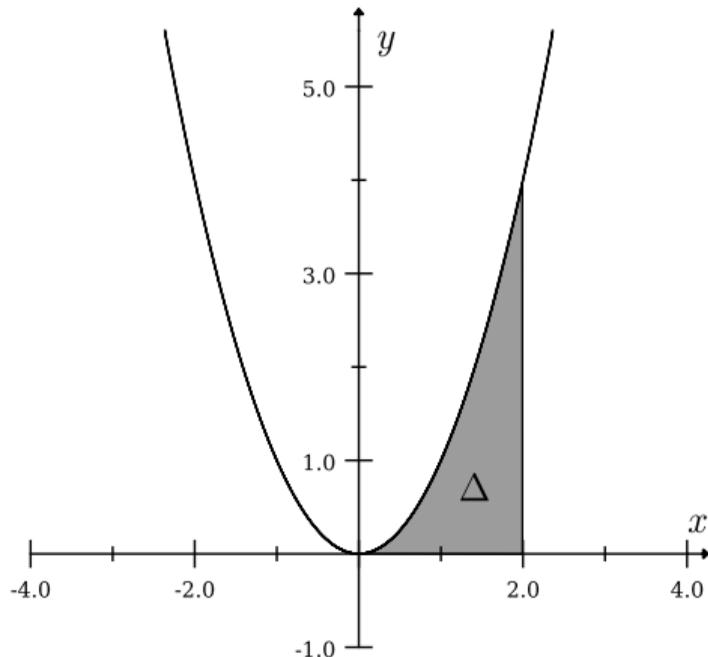


Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (x - y) dx dy$, якщо область Δ обмежена лініями: $y = 0$,
 $y = x^2$, $x = 2$.

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (x - y) dx dy$, якщо область Δ обмежена лініями: $y = 0$,
 $y = x^2$, $x = 2$.



$$\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy$$

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy = \int_0^2 dx \int_0^{x^2} (x - y) dy$$

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy = \int_0^2 dx \int_0^{x^2} (x - y) dy = \int_0^2 \left(xy - \frac{y^2}{2} \right) \Big|_{y=0}^{y=x^2} dx$$

$$\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy = \int_0^2 dx \int_0^{x^2} (x - y) dy = \int_0^2 \left(xy - \frac{y^2}{2} \right) \Big|_{y=0}^{y=x^2} dx = \int_0^2 \left(x^3 - \frac{x^4}{2} \right) dx$$

$$\begin{aligned}\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy &= \int_0^2 dx \int_0^{x^2} (x - y) dy = \int_0^2 \left(xy - \frac{y^2}{2} \right) \Big|_{y=0}^{y=x^2} dx = \int_0^2 \left(x^3 - \frac{x^4}{2} \right) dx \\ &= \left(\frac{x^4}{4} - \frac{x^5}{10} \right) \Big|_0^2 =\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy &= \int_0^2 dx \int_0^{x^2} (x - y) dy = \int_0^2 \left(xy - \frac{y^2}{2} \right) \Big|_{y=0}^{y=x^2} dx = \int_0^2 \left(x^3 - \frac{x^4}{2} \right) dx \\ &= \left(\frac{x^4}{4} - \frac{x^5}{10} \right) \Big|_0^2 = \\ &= 4 - 3,2 = 0,8\end{aligned}$$

Обчислення подвійного інтеграла

Теорема Якщо функція $f(x, y)$ неперервна в замкненій області Δ , обмеженій лініями $y = c$, $y = d$ ($c < d$), $x = \Phi(y)$, $x = \Psi(y)$ ($\Phi(y) \leq \Psi(y)$), то

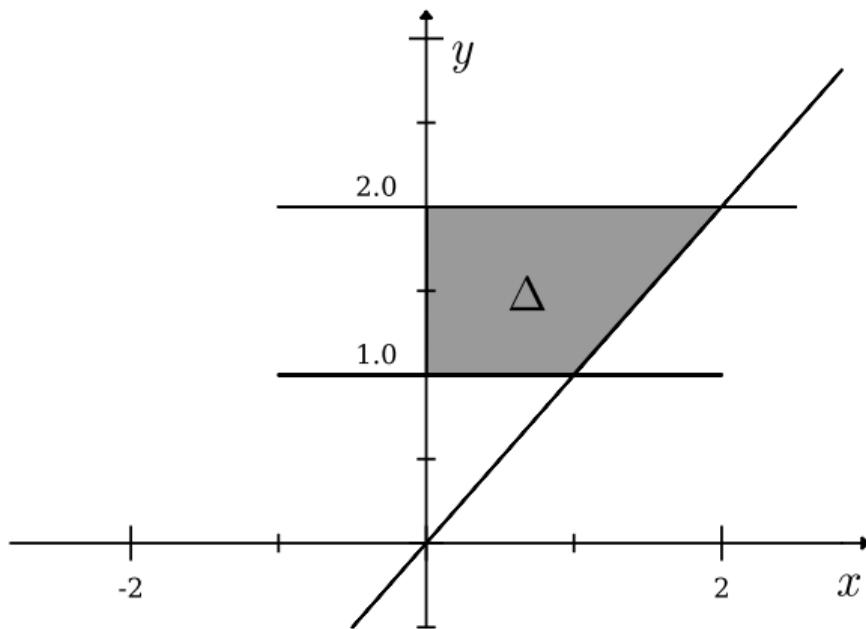
$$\iint_{\Delta} f(x, y) dx dy = \int_c^d dy \int_{\Phi(y)}^{\Psi(y)} f(x, y) dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy$, якщо область Δ обмежена лініями $y = x$, $x = 0$, $y = 1$, $y = 2$.

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy$, якщо область Δ обмежена лініями $y = x$, $x = 0$, $y = 1$, $y = 2$.



$$\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy$$

$$\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy = \int_1^2 dy \int_0^y (x^2 + y^2) dx$$

$$\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy = \int_1^2 dy \int_0^y (x^2 + y^2) dx = \int_1^2 \left(\frac{x^3}{3} + y^2 x \right) \Big|_0^y dy$$

$$\begin{aligned}\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy &= \int_1^2 dy \int_0^y (x^2 + y^2) dx = \int_1^2 \left(\frac{x^3}{3} + y^2 x \right) \Big|_0^y dy \\ &= \int_1^2 \frac{4}{3} y^3 dy\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy &= \int_1^2 dy \int_0^y (x^2 + y^2) dx = \int_1^2 \left(\frac{x^3}{3} + y^2 x \right) \Big|_0^y dy \\ &= \int_1^2 \frac{4}{3} y^3 dy = \frac{4}{12} y^4 \Big|_1^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dx dy &= \int_1^2 dy \int_0^y (x^2 + y^2) dx = \int_1^2 \left(\frac{x^3}{3} + y^2 x \right) \Big|_0^y dy \\ &= \int_1^2 \frac{4}{3} y^3 dy = \frac{4}{12} y^4 \Big|_1^2 = \frac{64}{12} - \frac{4}{12} = 5\end{aligned}$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Розв'язання

$$\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$$

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Розв'язання

$$\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy = \int_0^2 dy \int_0^{y^2} (3x^2 - 2xy + y) dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Розв'язання

$$\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy = \int_0^2 dy \int_0^{y^2} (3x^2 - 2xy + y) dx = \int_0^2 (x^3 - yx^2 + yx) \Big|_0^{y^2} dy =$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Розв'язання

$$\begin{aligned} \iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy &= \int_0^2 dy \int_0^{y^2} (3x^2 - 2xy + y) dx = \int_0^2 (x^3 - yx^2 + yx) \Big|_0^{y^2} dy = \\ &= \int_0^2 (y^6 - y^5 + y^3) dy \end{aligned}$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Розв'язання

$$\begin{aligned} \iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy &= \int_0^2 dy \int_0^{y^2} (3x^2 - 2xy + y) dx = \int_0^2 (x^3 - yx^2 + yx) \Big|_0^{y^2} dy = \\ &= \int_0^2 (y^6 - y^5 + y^3) dy = \left(\frac{y^7}{7} - \frac{y^6}{6} + \frac{y^4}{4} \right) \Big|_0^2 \end{aligned}$$

Приклад

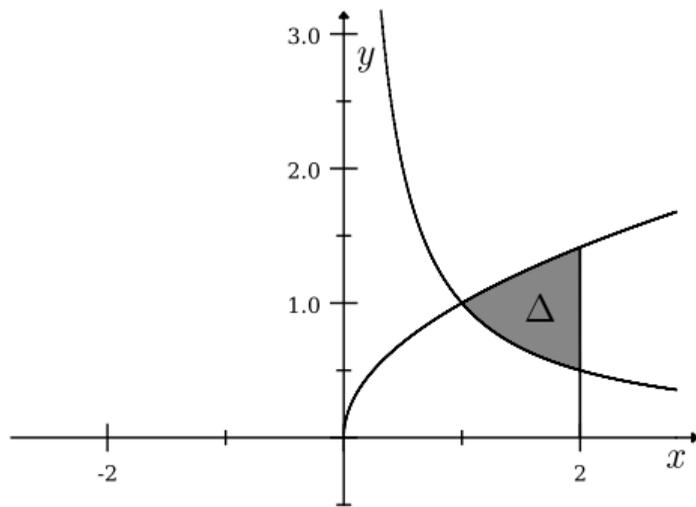
Обчислити інтеграл $\iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy$, якщо область інтегрування Δ обмежена лініями $x = 0$, $x = y^2$, $y = 2$.

Розв'язання

$$\begin{aligned} \iint_{\Delta} (3x^2 - 2xy + y) dx dy &= \int_0^2 dy \int_0^{y^2} (3x^2 - 2xy + y) dx = \int_0^2 (x^3 - yx^2 + yx) \Big|_0^{y^2} dy = \\ &= \int_0^2 (y^6 - y^5 + y^3) dy = \left(\frac{y^7}{7} - \frac{y^6}{6} + \frac{y^4}{4} \right) \Big|_0^2 = \frac{244}{21} \end{aligned}$$

Приклад

Обчислити подвійний інтеграл $\iint_{\Delta} y \ln x dx dy$, якщо область інтегрування обмежена лініями $xy = 1$, $y = \sqrt{x}$, $x = 2$.



$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx = \left| \begin{array}{l} u = \ln x; \quad dv = x dx; \\ du = \frac{1}{x} dx; \quad v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right|$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx = \left| \begin{array}{l} u = \ln x; \quad dv = x dx; \\ du = \frac{1}{x} dx; \quad v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right| = \frac{x^2}{2} \ln x - \int \frac{x}{2} dx$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx = \left| \begin{array}{l} u = \ln x; \quad dv = x dx; \\ du = \frac{1}{x} dx; \quad v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right| = \frac{x^2}{2} \ln x - \int \frac{x}{2} dx = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4};$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx = \left| \begin{array}{l} u = \ln x; \quad dv = x dx; \\ du = \frac{1}{x} dx; \quad v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right| = \frac{x^2}{2} \ln x - \int \frac{x}{2} dx = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4};$$

$$\int_1^2 x \ln x dx$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx = \left| \begin{array}{l} u = \ln x; \quad dv = x dx; \\ du = \frac{1}{x} dx; \quad v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right| = \frac{x^2}{2} \ln x - \int \frac{x}{2} dx = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4};$$

$$\int_1^2 x \ln x dx = \left(\frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4} \right) \Big|_1^2$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \int_1^2 dx \int_{1/x}^{\sqrt{x}} y \ln x dy = \int_1^2 \frac{y^2}{2} \ln x \Big|_{1/x}^{\sqrt{x}} dx = \int_1^2 \left[\frac{x \ln x}{2} - \frac{\ln x}{2x^2} \right] dx$$

$$\int x \ln x dx = \left| \begin{array}{l} u = \ln x; \quad dv = x dx; \\ du = \frac{1}{x} dx; \quad v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right| = \frac{x^2}{2} \ln x - \int \frac{x}{2} dx = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4};$$

$$\int_1^2 x \ln x dx = \left(\frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4} \right) \Big|_1^2 = 2 \ln 2 - 1 + \frac{1}{4} = 2 \ln 2 - \frac{3}{4}.$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right|$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{t x dt}{x^2}$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x}$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt =$$
$$= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right|$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt =$$
$$= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt =$$
$$= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t}$$

$$\begin{aligned} \int \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt = \\ &= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt = \\ &= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x}; \\ &\int_1^2 \frac{\ln x}{x^2} dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt = \\ &= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x}; \\ \int_1^2 \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left(-\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x} \right) \Big|_1^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt = \\ &= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x}; \\ \int_1^2 \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left(-\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x} \right) \Big|_1^2 = -\frac{\ln 2}{2} - \frac{1}{2} + 1\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt = \\ &= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x}; \\ \int_1^2 \frac{\ln x}{x^2} dx &= \left(-\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x} \right) \Big|_1^2 = -\frac{\ln 2}{2} - \frac{1}{2} + 1 = -\frac{\ln 2}{2} + \frac{1}{2};\end{aligned}$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{tx dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt =$$

$$= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x};$$

$$\int_1^2 \frac{\ln x}{x^2} dx = \left(-\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x} \right) \Big|_1^2 = -\frac{\ln 2}{2} - \frac{1}{2} + 1 = -\frac{\ln 2}{2} + \frac{1}{2};$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy$$

$$\int \frac{\ln x}{x^2} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t; \quad x = e^t; \\ dt = \frac{1}{x} dx; \end{array} \right| = \int \frac{t x dt}{x^2} = \int \frac{t dt}{x} = \int e^{-t} t dt =$$

$$= \left| \begin{array}{l} u = t; \quad du = dt; \\ dv = e^{-t} dt; \quad v = -e^{-t}; \end{array} \right| = -te^{-t} + \int e^{-t} dt = -te^{-t} - e^{-t} = -\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x};$$

$$\int_1^2 \frac{\ln x}{x^2} dx = \left(-\frac{\ln x}{x} - \frac{1}{x} \right) \Big|_1^2 = -\frac{\ln 2}{2} - \frac{1}{2} + 1 = -\frac{\ln 2}{2} + \frac{1}{2};$$

$$\iint_{\Delta} y \ln x dx dy = \frac{1}{2} \left(2 \ln 2 - \frac{3}{4} + \frac{\ln 2}{2} - \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{5 \ln 2}{2} - \frac{5}{4} \right) = \frac{5 \ln 2}{4} - \frac{5}{8}.$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx,$$

де змінна x змінюється у межах від a до b , а змінна y – від $\varphi_1(x)$ до $\varphi_2(x)$.

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx,$$

де змінна x змінюється у межах від a до b , а змінна y – від $\varphi_1(x)$ до $\varphi_2(x)$.

$$x = f(u, v); y = \varphi(u, v).$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx,$$

де змінна x змінюється у межах від a до b , а змінна y – від $\varphi_1(x)$ до $\varphi_2(x)$.

$$x = f(u, v); y = \varphi(u, v).$$

Тоді

$$dx = \frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv$$

$$dy = \frac{\partial \varphi}{\partial u} du + \frac{\partial \varphi}{\partial v} dv$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx,$$

де змінна x змінюється у межах від a до b , а змінна y – від $\varphi_1(x)$ до $\varphi_2(x)$.

$$x = f(u, v); y = \varphi(u, v).$$

Тоді

$$dx = \frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv$$

$$dy = \frac{\partial \varphi}{\partial u} du + \frac{\partial \varphi}{\partial v} dv$$

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} F(x, y) dy$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

У внутрішньому інтегралі x – стала $\Rightarrow dx = 0$.

$$\frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv = 0$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

У внутрішньому інтегралі x – стала $\Rightarrow dx = 0$.

$$\frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv = 0$$

$$du = -\frac{\partial f/\partial v}{\partial f/\partial u} \cdot dv$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

У внутрішньому інтегралі x – стала $\Rightarrow dx = 0$.

$$\frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv = 0$$

$$du = -\frac{\partial f / \partial v}{\partial f / \partial u} \cdot dv$$

Тоді:

$$dy = -\frac{\partial \varphi}{\partial u} \cdot \frac{\partial f / \partial v}{\partial f / \partial u} dv + \frac{\partial \varphi}{\partial v} dv$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

У внутрішньому інтегралі x – стала $\Rightarrow dx = 0$.

$$\frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv = 0$$

$$du = -\frac{\partial f / \partial v}{\partial f / \partial u} \cdot dv$$

Тоді:

$$dy = -\frac{\partial \varphi}{\partial u} \cdot \frac{\partial f / \partial v}{\partial f / \partial u} dv + \frac{\partial \varphi}{\partial v} dv = \frac{\frac{\partial \varphi}{\partial v} \cdot \frac{\partial f}{\partial u} - \frac{\partial \varphi}{\partial u} \cdot \frac{\partial f}{\partial v}}{\frac{\partial f}{\partial u}} \cdot dv$$

Визначник Якобі (Jacobian)

$$\frac{\partial \varphi}{\partial v} \cdot \frac{\partial f}{\partial u} - \frac{\partial \varphi}{\partial u} \cdot \frac{\partial f}{\partial v} = \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial u} & \frac{\partial f}{\partial v} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial u} & \frac{\partial \varphi}{\partial v} \end{vmatrix} = |i|$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx = \int_a^b dx \int_{\Psi_1(x)}^{\Psi_2(x)} F(f(u, v), \varphi(u, v)) \cdot \frac{|j|}{\partial f / \partial u} dv$$

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx = \int_a^b dx \int_{\Psi_1(x)}^{\Psi_2(x)} F(f(u, v), \varphi(u, v)) \cdot \frac{|i|}{\partial f / \partial u} dv$$

Всередині $dx = \frac{\partial f}{\partial u} du$ ($v = const, dv = 0$)

Заміна змінних у подвійному інтегралі

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx = \int_a^b dx \int_{\Psi_1(x)}^{\Psi_2(x)} F(f(u, v), \varphi(u, v)) \cdot \frac{|i|}{\partial f / \partial u} dv$$

Всередині $dx = \frac{\partial f}{\partial u} du$ ($v = const, dv = 0$)

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dy dx = \int_{V_1}^{V_2} dv \int_{\Theta_1(v)}^{\Theta_2(v)} F(f(u, v), \varphi(u, v)) \cdot |i| \cdot du$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

Скористаємося формулою заміни змінних:

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} F(f(u, v), \varphi(u, v)) |i| du dv$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

Скористаємося формулою заміни змінних:

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} F(f(u, v), \varphi(u, v)) |i| du dv$$

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

Скористаємося формулою заміни змінних:

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} F(f(u, v), \varphi(u, v)) |i| du dv$$

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix}$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

Скористаємося формулою заміни змінних:

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} F(f(u, v), \varphi(u, v)) |i| du dv$$

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ \sin \theta & \rho \cos \theta \end{vmatrix}$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

Скористаємося формулою заміни змінних:

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} F(f(u, v), \varphi(u, v)) |i| du dv$$

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ \sin \theta & \rho \cos \theta \end{vmatrix} = \rho \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \theta$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

Скористаємося формулою заміни змінних:

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} F(f(u, v), \varphi(u, v)) |i| du dv$$

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ \sin \theta & \rho \cos \theta \end{vmatrix} = \rho \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \theta = \rho$$

Подвійний інтеграл у полярних координатах

$$\iint_{\Delta} F(x, y) dx dy = \iint_{\tau} F(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta) \rho d\rho d\theta = \iint_{\tau} f(\rho, \theta) \rho d\rho d\theta$$

τ – нова область значень.

Потрійний інтеграл

$$\iiint_V f(x, y, z) dx dy dz = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0 \\ \Delta z \rightarrow 0}} \sum \sum \sum_V f(x, y, z) \Delta x \Delta y \Delta z$$

V – область, обмежена поверхнею $\varphi(x, y, z) = 0$.

Потрійний інтеграл

$$\iiint_V f(x, y, z) dx dy dz = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0 \\ \Delta z \rightarrow 0}} \sum \sum_V \sum f(x, y, z) \Delta x \Delta y \Delta z$$

V – область, обмежена поверхнею $\varphi(x, y, z) = 0$.

$$\iiint_V f(x, y, z) dx dy dz = \int_{x_1}^{x_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{z_1}^{z_2} f(x, y, z) dz dy dx$$

Потрійний інтеграл

$$\iiint_V f(x, y, z) dx dy dz = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0 \\ \Delta z \rightarrow 0}} \sum \sum_V \sum f(x, y, z) \Delta x \Delta y \Delta z$$

V – область, обмежена поверхнею $\varphi(x, y, z) = 0$.

$$\iiint_V f(x, y, z) dx dy dz = \int_{x_1}^{x_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{z_1}^{z_2} f(x, y, z) dz dy dx$$

x_1 і x_2 – сталі величини, y_1 і y_2 – можуть бути деякими функціями від x або сталими величинами, z_1 і z_2 – можуть бути функціями від x та y або сталими величинами.

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^4 y^3 dy dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^4 y^3 dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 x^4 \left(\frac{y^4}{4} \Big|_0^{x^2} \right) dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^4 y^3 dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 x^4 \left(\frac{y^4}{4} \Big|_0^{x^2} \right) dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{x^4 x^8}{4} dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^4 y^3 dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 x^4 \left(\frac{y^4}{4} \Big|_0^{x^2} \right) dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{x^4 x^8}{4} dx = \frac{1}{8} \int_0^1 x^{12} dx$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^4 y^3 dy dx &= \frac{1}{2} \int_0^1 x^4 \left(\frac{y^4}{4} \Big|_0^{x^2} \right) dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{x^4 x^8}{4} dx = \frac{1}{8} \int_0^1 x^{12} dx \\ &= \frac{1}{8} \cdot \frac{1}{13} x^{13} \Big|_0^1 \end{aligned}$$

Приклад

Обчислити інтеграл $\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx$.

Розв'язання:

$$\int_0^1 \int_0^{x^2} \int_0^{xy} x^2 y z dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y \left(\frac{z^2}{2} \Big|_0^{xy} \right) dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^2 y x^2 y^2 dy dx =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 \int_0^{x^2} x^4 y^3 dy dx = \frac{1}{2} \int_0^1 x^4 \left(\frac{y^4}{4} \Big|_0^{x^2} \right) dx = \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{x^4 x^8}{4} dx = \frac{1}{8} \int_0^1 x^{12} dx$$

$$= \frac{1}{8} \cdot \frac{1}{13} x^{13} \Big|_0^1 = \frac{1}{104}.$$

Заміна змінних у потрійному інтегралі

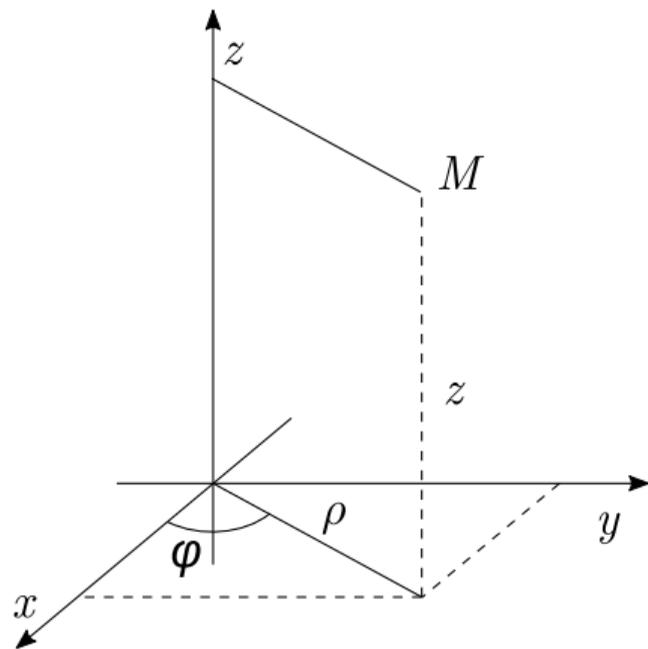
$$\iiint_V F(x, y, z) \, dx dy dz = \iiint_{\tau} F(f(u, v, w), \varphi(u, v, w), \psi(u, v, w)) \cdot |i| \cdot du dv dw$$

Заміна змінних у потрійному інтегралі

$$\iiint_V F(x, y, z) \, dx dy dz = \iiint_\tau F(f(u, v, w), \varphi(u, v, w), \psi(u, v, w)) \cdot |i| \cdot du dv dw$$

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial x}{\partial w} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial w} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix}$$

Циліндрична система координат



Циліндрична система координат

$$\begin{cases} x = \rho \cos \varphi \\ y = \rho \sin \varphi \\ z = z \end{cases}$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2}; \quad \varphi = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}; \quad z = z;$$

Якобіан (циліндрична система координат)

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

Якобіан (циліндрична система координат)

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \rho \cos^2 \varphi + \rho \sin^2 \varphi$$

Якобіан (циліндрична система координат)

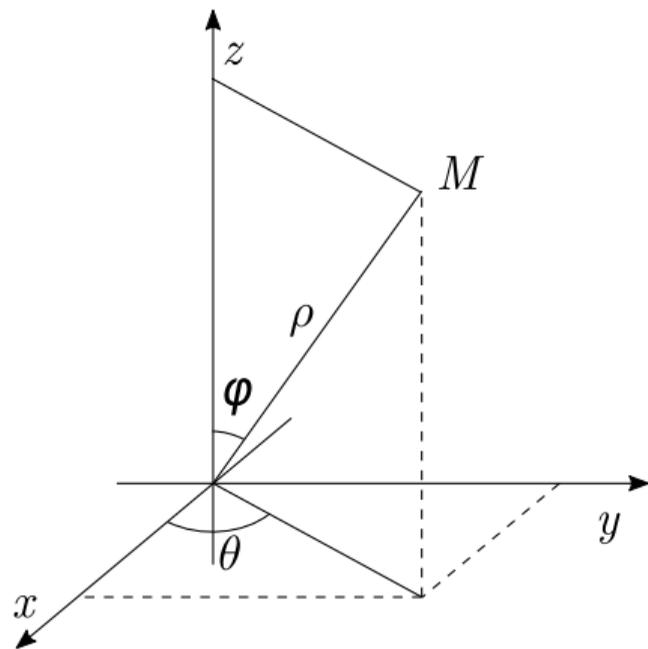
$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \rho \cos^2 \varphi + \rho \sin^2 \varphi = \rho$$

Якобіан (циліндрична система координат)

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \rho \cos^2 \varphi + \rho \sin^2 \varphi = \rho$$

$$\iiint_V F(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\tau} F(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi, z) \rho d\varphi d\rho dz$$

Сферична система координат



Сферична система координат

$$\begin{cases} x = \rho \sin \varphi \cos \theta \\ y = \rho \sin \varphi \sin \theta \\ z = \rho \cos \varphi \end{cases}$$
$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2};$$
$$\theta = \operatorname{arctg} \frac{y}{x};$$
$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z}.$$

Якобіан (сферична система координат)

$$|j| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{vmatrix} =$$

Якобіан (сферична система координат)

$$\begin{aligned} |i| &= \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{vmatrix} = \\ &= \cos \varphi (\rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \cos^2 \theta + \rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \sin^2 \theta) + \rho \sin \varphi \times \\ &\quad \times (\rho \sin^2 \varphi \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \varphi \sin^2 \theta) = \end{aligned}$$

Якобіан (сферична система координат)

$$\begin{aligned} |i| &= \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{vmatrix} = \\ &= \cos \varphi (\rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \cos^2 \theta + \rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \sin^2 \theta) + \rho \sin \varphi \times \\ &\quad \times (\rho \sin^2 \varphi \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \varphi \sin^2 \theta) = \\ &= \rho^2 \cos^2 \varphi \sin \varphi + \rho^2 \sin^3 \varphi \end{aligned}$$

Якобіан (сферична система координат)

$$\begin{aligned} |i| &= \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{vmatrix} = \\ &= \cos \varphi (\rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \cos^2 \theta + \rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \sin^2 \theta) + \rho \sin \varphi \times \\ &\quad \times (\rho \sin^2 \varphi \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \varphi \sin^2 \theta) = \\ &= \rho^2 \cos^2 \varphi \sin \varphi + \rho^2 \sin^3 \varphi = \rho^2 \sin \varphi \end{aligned}$$

Якобіан (сферична система координат)

$$|i| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= \cos \varphi (\rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \cos^2 \theta + \rho^2 \sin \varphi \cos \varphi \sin^2 \theta) + \rho \sin \varphi \times \\ \times (\rho \sin^2 \varphi \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \varphi \sin^2 \theta) =$$

$$= \rho^2 \cos^2 \varphi \sin \varphi + \rho^2 \sin^3 \varphi = \rho^2 \sin \varphi$$

$$\iiint_V F(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\tau} f(\rho, \varphi, \theta) \rho^2 \sin \varphi d\rho d\varphi d\theta$$

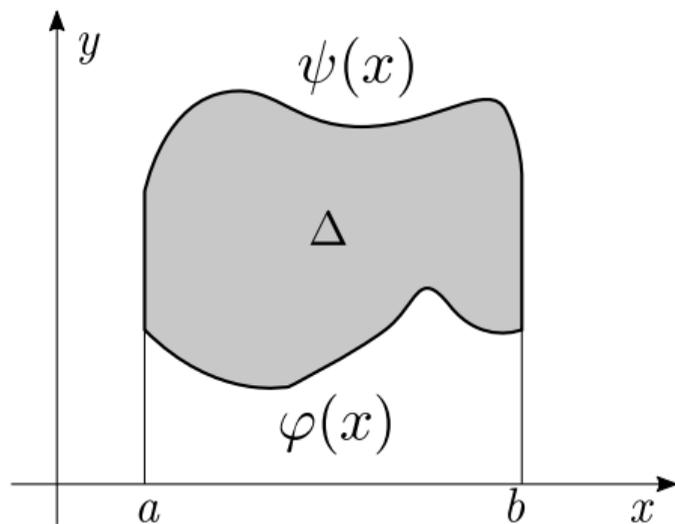
$$A = \iint_{\Delta} a dx dy$$

Геометричні і фізичні застосування кратних інтегралів

$$A = \iint_{\Delta} a dx dy$$

$$A = \iiint_{\Delta} a dx dy dz$$

Обчислення площ у декартових координатах



Площа фігури Δ , показаної на рисунку, може бути обчислена за допомогою подвійного інтеграла за формулою:

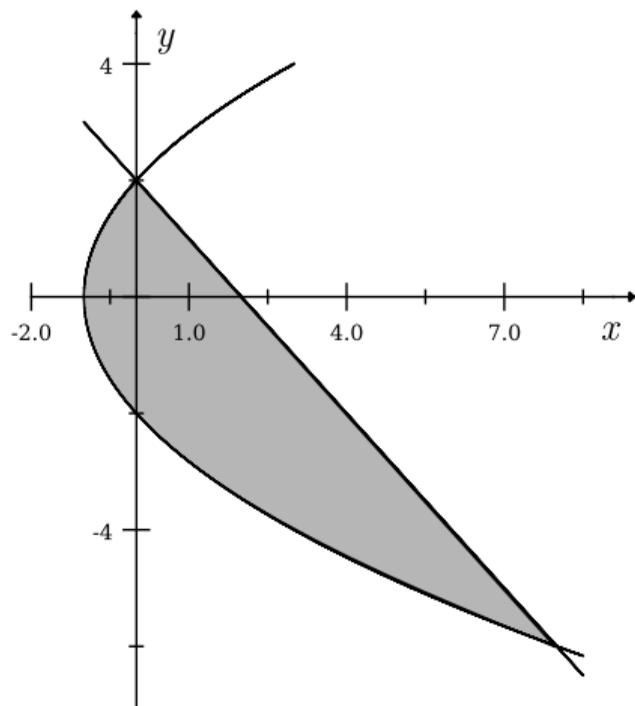
$$S = \int_a^b \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} dy dx$$

Приклад

Обчислити площу фігури, обмеженої лініями $y^2 = 4x + 4$; $x + y - 2 = 0$.

Приклад

Обчислити площу фігури, обмеженої лініями $y^2 = 4x + 4$; $x + y - 2 = 0$.



$$S = \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy$$

$$S = \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy$$

$$S = \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy = \int_{-6}^2 \left(\frac{8 - 4y - y^2 + 4}{4} \right) dy =$$

$$S = \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy = \int_{-6}^2 \left(\frac{8 - 4y - y^2 + 4}{4} \right) dy =$$
$$\frac{1}{4} \int_{-6}^2 (-y^2 - 4y + 12) dy$$

$$S = \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy = \int_{-6}^2 \left(\frac{8 - 4y - y^2 + 4}{4} \right) dy =$$

$$\frac{1}{4} \int_{-6}^2 (-y^2 - 4y + 12) dy = \frac{1}{4} \left(-\frac{y^3}{3} - \frac{4y^2}{2} + 12y \right) \Big|_{-6}^2 =$$

$$\begin{aligned} S &= \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy = \int_{-6}^2 \left(\frac{8 - 4y - y^2 + 4}{4} \right) dy = \\ &= \frac{1}{4} \int_{-6}^2 (-y^2 - 4y + 12) dy = \frac{1}{4} \left(-\frac{y^3}{3} - \frac{4y^2}{2} + 12y \right) \Big|_{-6}^2 = \\ &= \frac{1}{4} \left(-\frac{8}{3} - 8 + 24 - \left(\frac{36 \cdot 6}{3} - \frac{4 \cdot 36}{2} - 12 \cdot 6 \right) \right) \end{aligned}$$

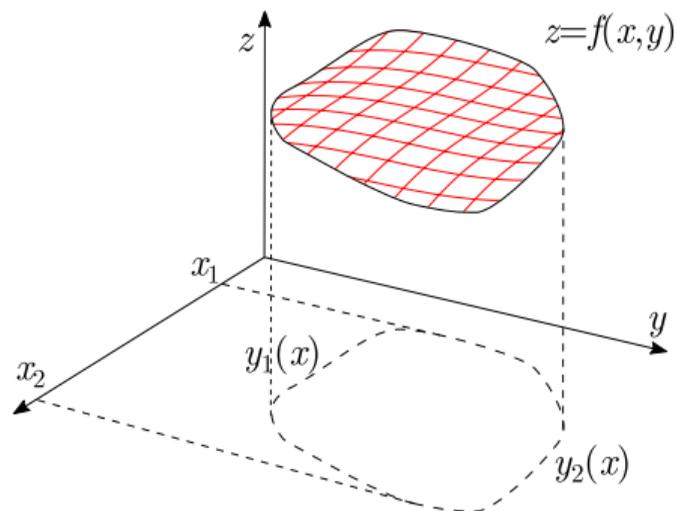
$$\begin{aligned} S &= \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy = \int_{-6}^2 \left(\frac{8 - 4y - y^2 + 4}{4} \right) dy = \\ &= \frac{1}{4} \int_{-6}^2 (-y^2 - 4y + 12) dy = \frac{1}{4} \left(-\frac{y^3}{3} - \frac{4y^2}{2} + 12y \right) \Big|_{-6}^2 = \\ &= \frac{1}{4} \left(-\frac{8}{3} - 8 + 24 - \left(\frac{36 \cdot 6}{3} - \frac{4 \cdot 36}{2} - 12 \cdot 6 \right) \right) = \frac{1}{4} \cdot \left(88 - \frac{8}{3} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S &= \int_{-6}^2 \int_{\frac{y^2-4}{4}}^{2-y} dx dy = \int_{-6}^2 \left(2 - y - \frac{y^2 - 4}{4} \right) dy = \int_{-6}^2 \left(\frac{8 - 4y - y^2 + 4}{4} \right) dy = \\ &= \frac{1}{4} \int_{-6}^2 (-y^2 - 4y + 12) dy = \frac{1}{4} \left(-\frac{y^3}{3} - \frac{4y^2}{2} + 12y \right) \Big|_{-6}^2 = \\ &= \frac{1}{4} \left(-\frac{8}{3} - 8 + 24 - \left(\frac{36 \cdot 6}{3} - \frac{4 \cdot 36}{2} - 12 \cdot 6 \right) \right) = \frac{1}{4} \cdot \left(88 - \frac{8}{3} \right) = 21\frac{1}{3} \end{aligned}$$

Обчислення площ у полярних координатах

$$S = \iint_{\tau} \rho d\rho d\theta = \iint_{\Delta} dy dx = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \int_{f(\theta)}^{\varphi(\theta)} \rho d\rho d\theta$$

Циліндроїд



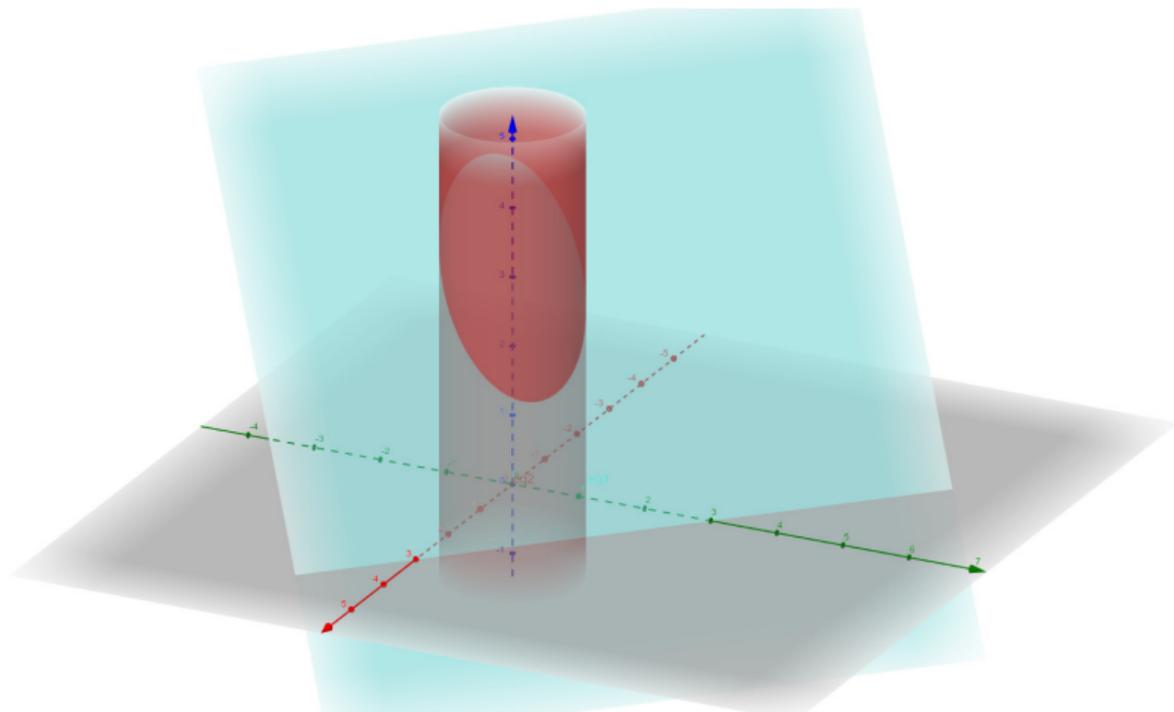
$$V = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \sum_{\Delta} \sum_{\Delta} f(x, y) \Delta y \Delta x = \iint_{\Delta} f(x, y) dy dx = \int_{x_1}^{x_2} \int_{y_1}^{y_2} f(x, y) dy dx$$

Приклад

Обчислити об'єм, обмежений поверхнями: $x^2 + y^2 = 1$; $x + y + z = 3$ і площиною xOy .

Приклад

Обчислити об'єм, обмежений поверхнями: $x^2 + y^2 = 1$; $x + y + z = 3$ і площиною xOy .



Межі інтегрування: за віссю Ox : $y_1 = -\sqrt{1-x^2}$; $y_2 = \sqrt{1-x^2}$;

Межі інтегрування: за віссю Ox : $y_1 = -\sqrt{1-x^2}$; $y_2 = \sqrt{1-x^2}$; за віссю Oy :
 $x_1 = -1$; $x_2 = 1$;

Межі інтегрування: за віссю Ox : $y_1 = -\sqrt{1-x^2}$; $y_2 = \sqrt{1-x^2}$; за віссю Oy :
 $x_1 = -1$; $x_2 = 1$;

$$V = \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} (3-x-y) dy dx = 3\pi;$$

Обчислення площі кривої поверхні

Поверхня $f(x, y, z) = 0$

$$S = \iint_{\Delta} \frac{\sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2}}{\left|\frac{\partial f}{\partial z}\right|} dy dx$$

Обчислення площі кривої поверхні

Поверхня $f(x, y, z) = 0$

$$S = \iint_{\Delta} \frac{\sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2}}{\frac{\partial f}{\partial z}} dy dx$$

Поверхня $z = \varphi(x, y)$

$$S = \iint_{\Delta} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dy dx$$

Обчислення моментів інерції площ плоских фігур

Нехай площа плоскої фігури (область Δ) обмежена лінією, рівняння якої $f(x, y) = 0$. Тоді моменти інерції цієї фігури знаходяться за формулами:

– відносно осі Ox : $I_x = \iint_{\Delta} y^2 dydx$

– відносно осі Oy : $I_y = \iint_{\Delta} x^2 dydx$

– відносно початку координат: $I_0 = I_x + I_y = \iint_{\Delta} (x^2 + y^2) dydx$ – цей момент інерції називають ще **полярним моментом інерції**

Обчислення центрів ваги площ плоских фігур

$$x_C = \frac{\iint_{\Delta} wx dy dx}{\iint_{\Delta} w dy dx}; \quad y_C = \frac{\iint_{\Delta} wy dy dx}{\iint_{\Delta} w dy dx};$$

тут w – поверхнева щільність ($dm = w dy dx$ – маса елемента площі).

Обчислення об'ємів тіл за допомогою потрійного інтеграла

Поверхня $f(x, y, z) = 0$

$$V = \int_{x_1}^{x_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{z_1}^{z_2} dz dy dx$$

при цьому z_1 і z_2 – функції від x і y або постійні, y_1 і y_2 – функції від x або сталі, x_1 і x_2 – сталі.

Координати центра ваги тіла

$$x_C = \frac{\iiint_V wx \, dv}{\iiint_V w \, dv}; \quad y_C = \frac{\iiint_V wy \, dv}{\iiint_V w \, dv}; \quad z_C = \frac{\iiint_V wz \, dv}{\iiint_V w \, dv};$$

Моменти інерції тіла щодо осей координат

$$I_x = \iiint_V (y^2 + z^2)w dv; \quad I_y = \iiint_V (x^2 + z^2)w dv; \quad I_z = \iiint_V (x^2 + y^2)w dv;$$

Моменти інерції тіла щодо координатних площин

$$I_{xy} = \iiint_V z^2 w dv; \quad I_{xz} = \iiint_V y^2 w dv; \quad I_{yz} = \iiint_V x^2 w dv;$$

Момент інерції тіла відносно початку координат

$$I_0 = \iiint_V (x^2 + y^2 + z^2) w dv;$$

w – щільність тіла у точці (x, y, z) , dv – елемент об'єму

1. у декартових координатах: $dv = dx dy dz$;
2. у циліндричних координатах: $dv = \rho dz d\varphi d\theta$;
3. у сферичних координатах: $dv = \rho^2 \sin \varphi d\rho d\varphi d\theta$.

Обчислення маси неоднорідного тіла

$$M = \iiint_V w dv;$$

Тепер щільність w – величина змінна.