

ЗАПИТАННЯ ДЛЯ САМОПЕРЕВІРКИ

1. У чому полягає різниця між зовнішніми та внутрішніми силами в споруді?
2. Які розрахункові схеми називаються геометрично незмінюваними?
3. Що являють собою геометрично змінювані схеми?
4. Чим миттєво змінювані системи відрізняються від геометрично змінюваних?
5. Назвіть конструктивні елементи розрахункових схем.
6. Які з'єднувальні пристрої використовуються при створенні розрахункових схем?
7. У чому полягає зв'язок між з'єднувальними пристроями?
8. Які шарніри називають фіктивними?
9. Які шарніри називають складними, або кратними?
10. Які припайки називають складними, або кратними?
11. Охарактеризуйте типи опорних пристроїв в плоских системах.
12. Що називають ступнем вільності диска або системи дисків?
13. Що називають ступнем геометричної змінюваності системи?
14. Що є метою кінематичного аналізу розрахункової схеми?
15. У чому полягає кількісний етап кінематичного аналізу споруди?
16. Які параметри розрахункової схеми входять до формули Чебишова?
17. Як характеризуються схеми залежно від обчислень за формулою Чебишова?
18. У чому полягає якісний (структурний) етап аналізу розрахункової схеми?
19. Що в кінематичному аналізі називають способом "діад"?
20. Якими способами можна з'єднати два диски?
21. Як можна з'єднати три диски?
22. В якій послідовності необхідно виконувати кінематичний аналіз?
23. У чому полягає статичний метод розрахунку?
24. Які схеми називають статично визначуваними?
25. Які схеми є статично невизначуваними?
26. Що називають ступнем статичної невизначуваності?
27. Як визначаються реакції в'язей при різних способах з'єднання елементів?
28. У чому полягає метод перерізів?
29. Які точки називають моментними точками, або точками Ріттера?
30. В якій послідовності визначаються реакції в'язей складеної розрахункової системи?

31. Які види внутрішніх зусиль виникають в елементах плоских розрахункових схем?
32. У чому полягає кінематичний метод розрахунку?
33. Як отримати матрицю рівнянь рівноваги?
34. Що є аналітичним критерієм геометричної незмінюваності розрахункової схеми?
35. У чому полягають особливості роботи геометрично змінюваних систем?